

Mezikódy

- ❖ Vysokoúrovňový mezikód
 - Reprezentace vstupního programu
 - Během fází, řešících konstrukce a pravidla vstupního jazyka
 - Užívá logické typy a operace vstupního jazyka
 - Nejčastěji ve formě anotovaného AST (abstract syntax tree)
 - Derivační strom podle abstraktní gramatiky
- ❖ Mezikód střední úrovně
 - Nejčastější hranice mezi front- a back-endem
 - Na vstupním jazyce nezávislá reprezentace
 - Užívá fyzické typy a operace na nich
 - Nejčastěji ve formě čtveřic
 - Tříadresové pseudoinstrukce, pomocné proměnné
 - Někdy ve speciálních formách (SSA – static single assignment)
 - Control-flow může být ve formě grafu BB (základních bloků)
- ❖ Nízkoúrovňový mezikód
 - Ekvivalent strojových instrukcí
 - Nekompaktní forma, symbolické a relokované operandy
 - Před alokací registrů forma s neomezeným počtem virtuálních registrů
 - Někdy v univerzální strojově nezávislé formě (GCC RTL)

❖ SSA – Static Single Assignment

- Do každé proměnné se přiřazuje pouze v jediném místě kódu
 - Jediný přiřazovací příkaz resp. instrukce mezikódu
 - Může být prováděn mnohokrát, je-li v cyklu
- Aplikovatelné pouze na jednoduché lokální proměnné bez aliasu
- Překladač upravuje mezikód do SSA formy až po provedení analýz/úprav:
 - Integrace procedur může odstranit aliasing (parametry předané odkazem)
 - Analýza aliasů vyloučí problematické proměnné
 - Dekompozice nealiasovaných lokálních proměnných typu struktura

❖ SSA zjednodušuje řadu algoritmů používaných v překladačích

❖ Konverze do SSA formy vyžaduje speciální operátor Φ

- Alternativní přiřazení do téže proměnné

```
if C then X:=A else X:=B
```

- se reprezentuje pomocí pomocných proměnných

```
if C then X1:=A else X2:=B;
```

```
X:= $\Phi$ (X1, X2)
```

- $\Phi(X1, X2)$ znamená hodnota X1 nebo X2, podle toho, která byla (naposledy) definována
- Na operátor Φ se pohlíží podobně jako na jiné (asociativní a komutativní) operátory
- V závěrečné fázi překladač je Φ eliminován přejmenováním proměnných (tj. umístěním X1 a X2 do téhož místa, pokud to lze), může vést k duplikaci

- **Informace uložené v mezikódu střední úrovně**
 - ❖ Seznam globálních proměnných
 - ❖ Další globální informace pro generovaný kód
 - ❖ Seznam procedur
 - ❖ Další informace pro debugger

➤ Informace uložené v mezikódu střední úrovně

❖ Seznam globálních proměnných

- Velikost
- Inicializace
- Příznak konstantnosti
- Jméno (pro linker)
- Logický typ (pro debugger)

❖ Další globální informace pro generovaný kód

- Konstanty (reálné, řetězcové, strukturované)
- Tabulky virtuálních funkcí, RTTI
- Často splývají s globálními proměnnými

❖ Seznam procedur

❖ Další informace pro debugger

- Jména a konstrukce typů

➤ **Popis procedury**

- Jméno (pro linker a chybová hlášení)

❖ Seznam parametrů

- Fyzický typ (+ velikost)
- Umístění podle volací konvence
- Jméno (pro debugger a chybová hlášení)
- Logický typ (pro debugger a určení aliasů)

❖ Seznam lokálních proměnných

- Fyzický typ (+ velikost)
- Jméno (pro debugger a chybová hlášení)
- Logický typ (pro debugger a určení aliasů)
- Proměnné ve vnořených blocích se obvykle povyšují na úroveň procedury

❖ Kód procedury

❖ Další informace (popisy výjimek apod.)

➤ **Kód procedury**

❖ **Plně sekvenční forma**

- Posloupnost (pseudo-)instrukcí virtuálního stroje
- Tok řízení popsán skokovými instrukcemi

❖ **Částečně sekvenční forma**

- Tok řízení popsán grafem, jehož uzly jsou základní bloky
- Každý základní blok obsahuje posloupnost (pseudo-)instrukcí
 - Skokové instrukce pouze na konci BB nebo zaznamenány jinak

❖ **Nesekvenční forma**

- Tok řízení popsán grafem, jehož uzly jsou základní bloky
- Tok dat uvnitř základního bloku popsán dagem
 - Různé formy podle stupně analýzy aliasů a rozsahů platnosti
 - Pokročilejší formy nahrazují lokální proměnné rozhraními bloků

Plně sekvenční čtveřicový mezikód

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

```
CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")
VAR: (Vz, I32, "z")
TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)

ENTER
GT_I32 T1, Px, Py
JF T1, L1
MOV_I32 Vz, Py
MOV_I32 Py, Px
MOV_I32 Px, Vz
L1:
GT_I32 T2, Px, C1
JF T2, L2
MOD_I32 T3, Py, Px
MOV_I32 Vz, T3
MOV_I32 Py, Px
MOV_I32 Px, Vz
JMP L1
L2:
RET_I32 Py
```


Částečně sekvenční čtveřicový mezikód

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

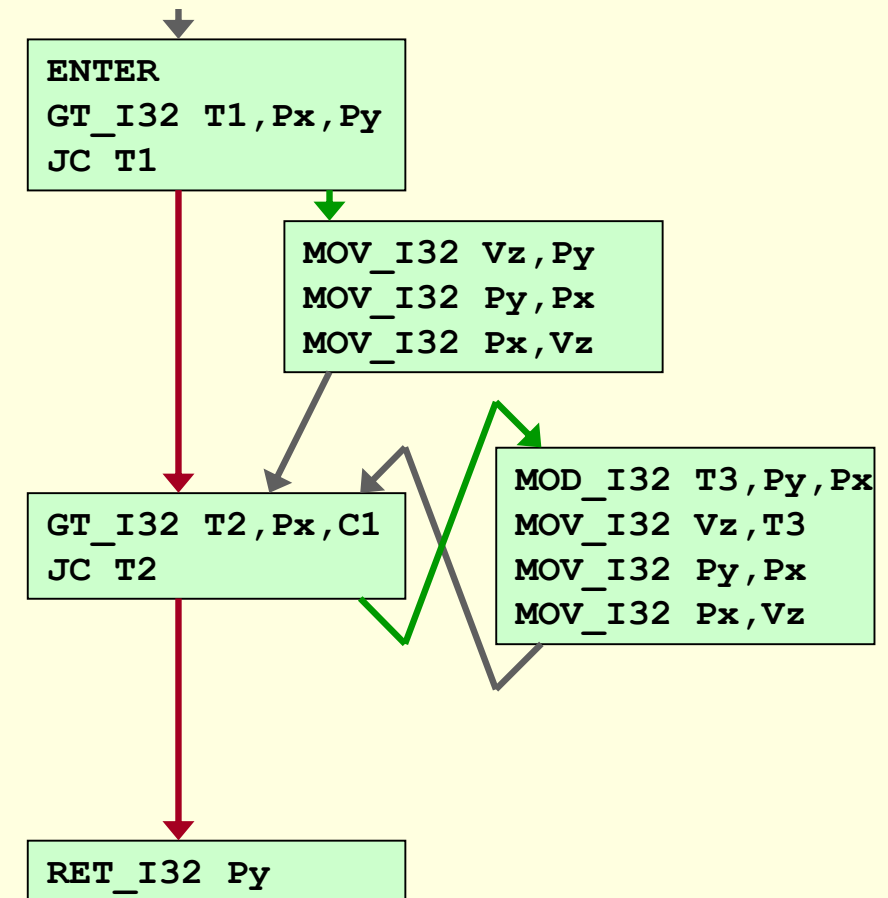
CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")

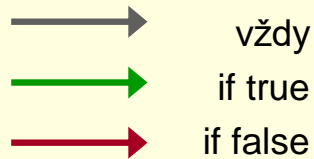
TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)



Nesekvenční mezikód (před analýzou aliasů)

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

Control-Flow



Dag

Data-flow

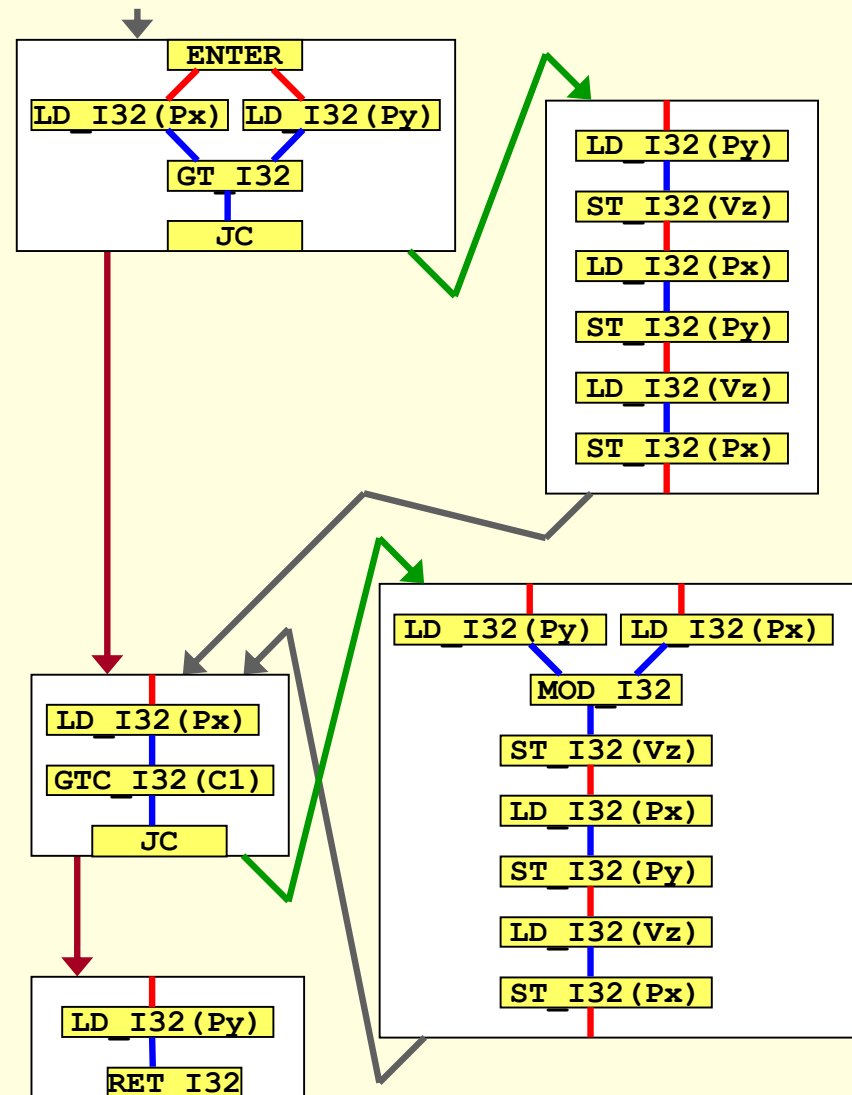
Závislosti

CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")



- ❖ Plně sekvenční forma
- ❖ Částečně sekvenční forma
- ❖ Nesekvenční forma

- ❖ Všechny tyto formy lze generovat přímo z abstraktního syntaktického stromu
 - Jedním průchodem zdola nahoru
 - goto je nutné ošetřit dodatečnými zásahy (backpatching)
 - Strom nemusí fyzicky existovat, postačí průchod myšleným stromem
 - LR analýza: pravá derivace pozpátku
 - LL analýza rekurzivním sestupem
 - Většina front-endů přesto strom konstruuje
 - Složité konstrukce jazyka (šablony, předkompilované části)
 - Rozhraní mezi syntaktickým a sémantickým analyzátořem
 - Optimalizace

- ❖ Plně sekvenční forma
- ❖ Částečně sekvenční forma
- ❖ Nesekvenční forma

- ❖ Táž forma se obvykle v průběhu překladu upravuje
 - Připojují se odvozené informace a optimalizační rozhodnutí
 - Provádějí se ekvivalentní úpravy (optimalizace)

- ❖ Jedna forma může mít různé variace
 - A to i uvnitř jednoho překladače
 - Odráží různé způsoby a/nebo různé stupně analýzy

- ❖ Řada překladačů užívá dvě z těchto forem
 - Z historických důvodů (stabilita rozhraní front-end/back-end)
 - Pro vytvoření druhé formy je nutná analýza první formy

```
CONST: (C1, I32, 0)
```

```
PROC "gcd"
```

```
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")
```

```
VAR: (Vz, I32, "z")
```

```
TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)
```

```
ENTER
```

```
GT_I32 T1, Px, Py
```

```
JF T1, L1
```

```
MOV_I32 Vz, Py
```

```
MOV_I32 Py, Px
```

```
MOV_I32 Px, Vz
```

```
L1:
```

```
GT_I32 T2, Px, C1
```

```
JF T2, L2
```

```
MOD_I32 T3, Py, Px
```

```
MOV_I32 Vz, T3
```

```
MOV_I32 Py, Px
```

```
MOV_I32 Px, Vz
```

```
JMP L1
```

```
L2:
```

```
RET_I32 Py
```

➤ V sekvenčním mezikódu

❖ Základní blok

- Začíná
 - Na začátku procedury
 - V cíli skoku
 - Za podmíněným skokem
- Končí
 - Podmíněným skokem
 - Nepodmíněným skokem
 - Návratem z procedury
 - Před cílem skoku

Detekce základních bloků

```
CONST: (C1, I32, 0)
```

```
PROC "gcd"
```

```
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")
```

```
VAR: (Vz, I32, "z")
```

```
TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)
```

```
ENTER
```

```
GT_I32 T1, Px, Py
```

```
JF T1, L1
```

```
MOV_I32 Vz, Py
```

```
MOV_I32 Py, Px
```

```
MOV_I32 Px, Vz
```

```
L1:
```

```
GT_I32 T2, Px, C1
```

```
JF T2, L2
```

```
MOD_I32 T3, Py, Px
```

```
MOV_I32 Vz, T3
```

```
MOV_I32 Py, Px
```

```
MOV_I32 Px, Vz
```

```
JMP L1
```

```
L2:
```

```
RET_I32 Py
```

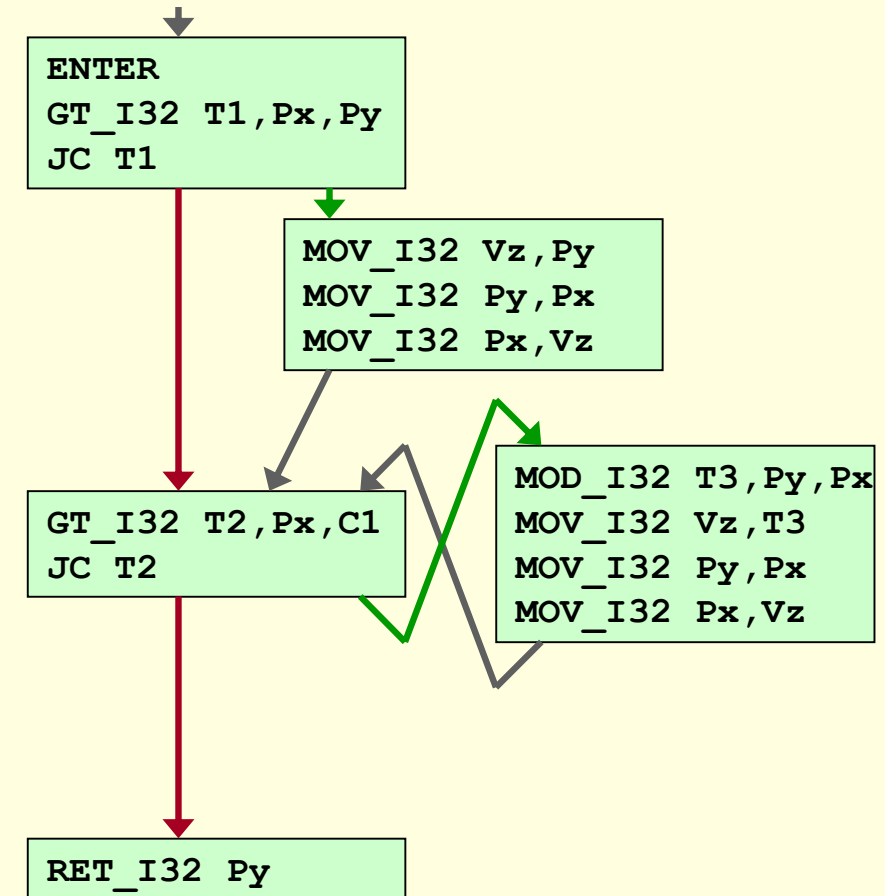
```
CONST: (C1, I32, 0)
```

```
PROC "gcd"
```

```
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")
```

```
VAR: (Vz, I32, "z")
```

```
TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)
```



```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

➤ Ve zdrojovém kódu

❖ Základní blok

▪ Začíná

- Na začátku procedury
- Na začátku then a else bloku
- Na začátku těla cyklu
- Za if příkazem
- Za while cyklem

▪ Končí

- Na konci procedury
- Na konci then a else bloku
- Na konci těla cyklu
- Na konci podmínky v if
- Na konci podmínky ve while
- Příkazem return/break apod.

❖ Komplikace

- Zkrácené vyhodnocování booleovských výrazů
- Podmíněný výraz
- Příkaz goto

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

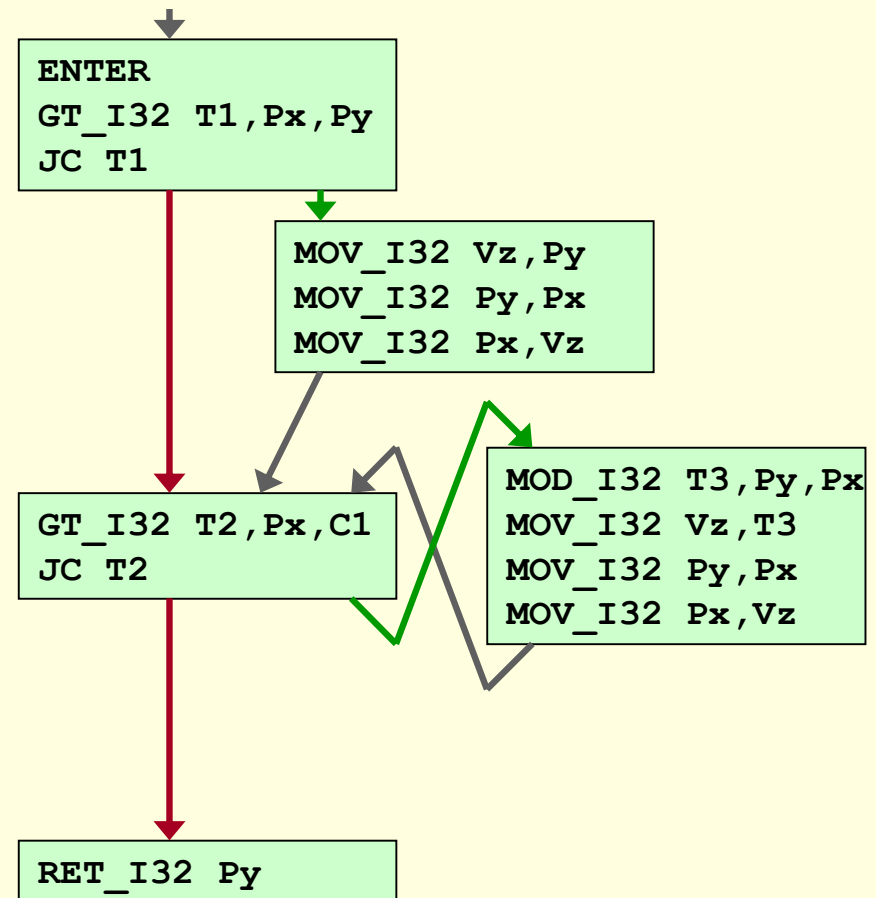
CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")

TMP: (T1, B), (T2, B), (T3, I32)



Nesequenční mezikód s hranicemi příkazů

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

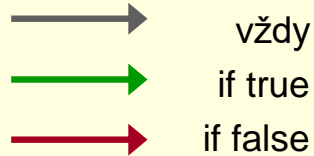
CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

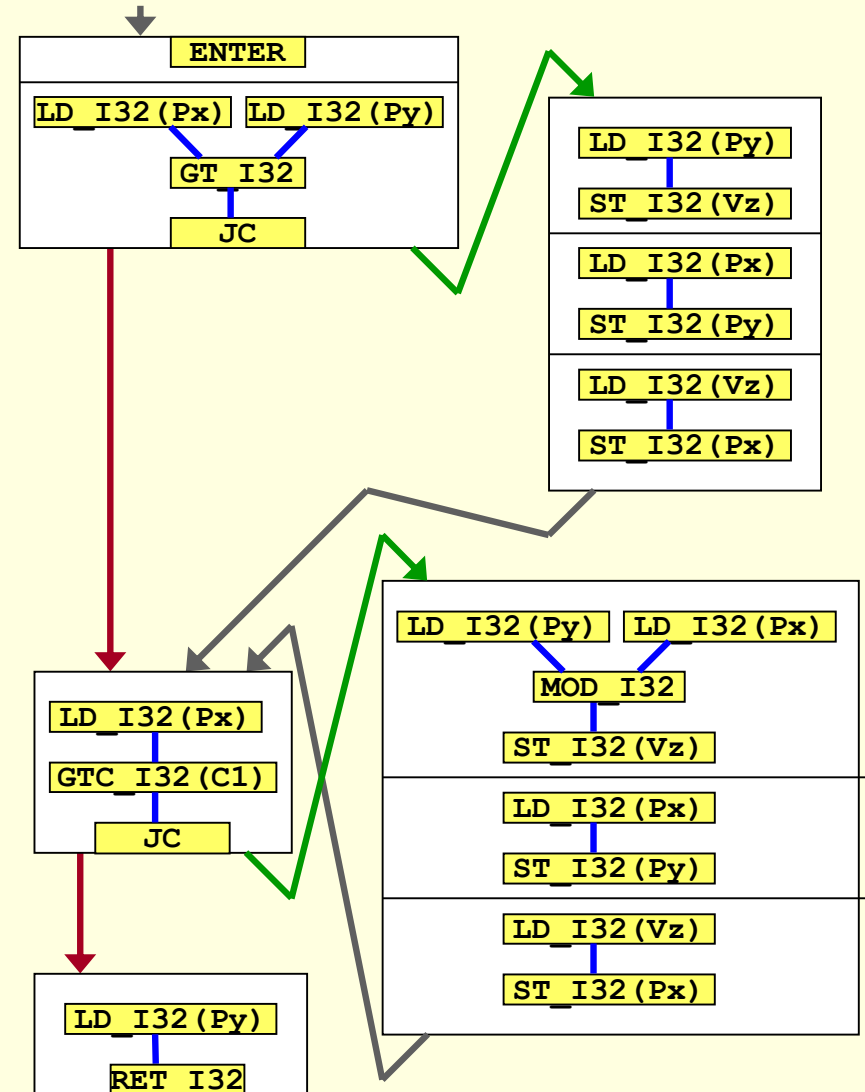
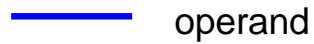
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")

Control-Flow



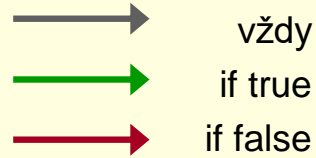
Dag



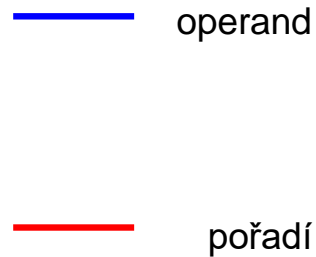
Nesekvenční mezikód před analýzou aliasů

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

Control-Flow



Dag

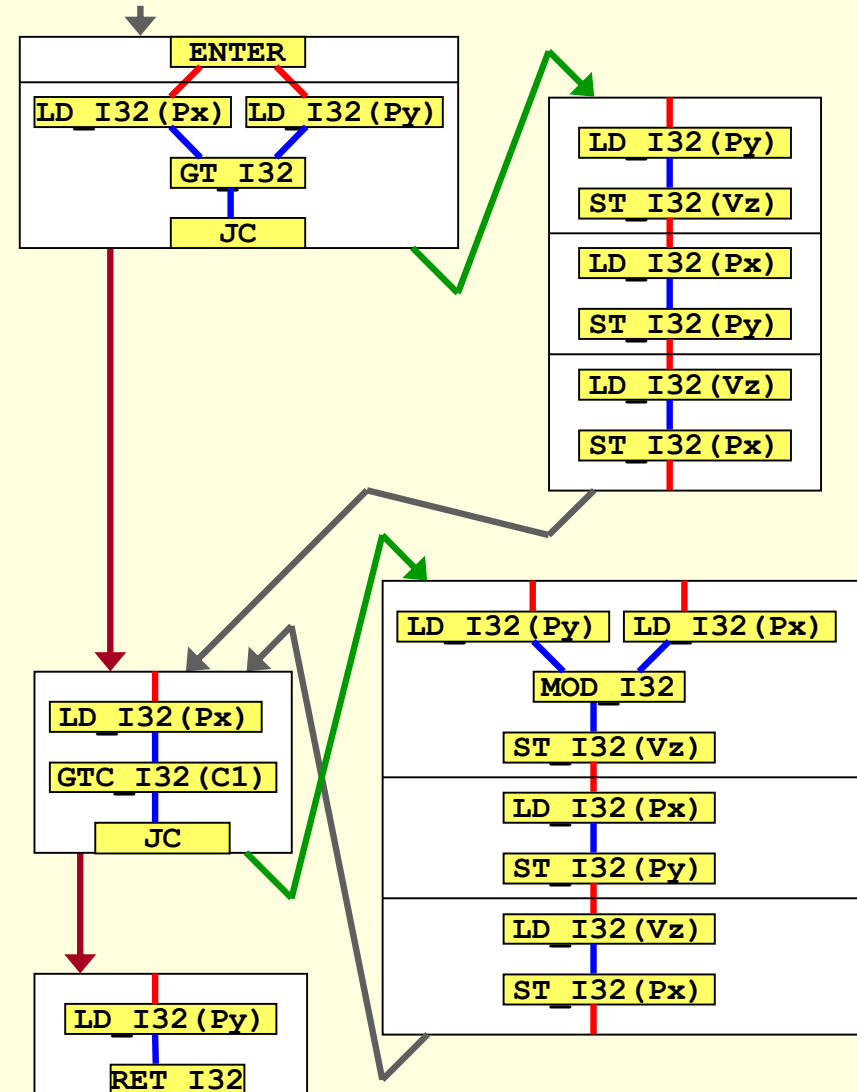


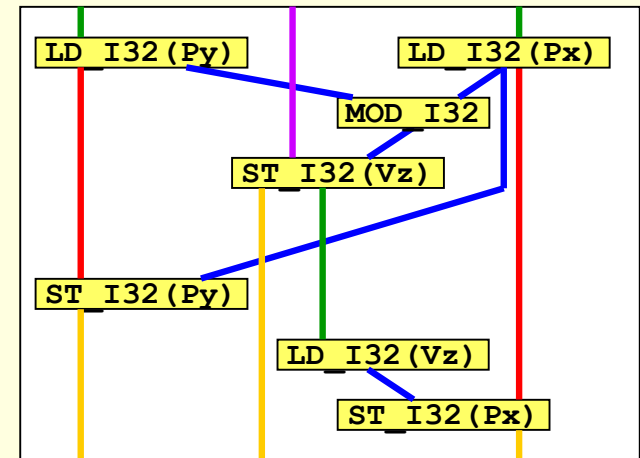
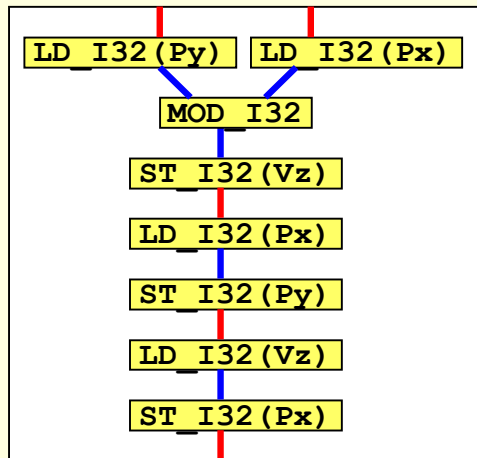
CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

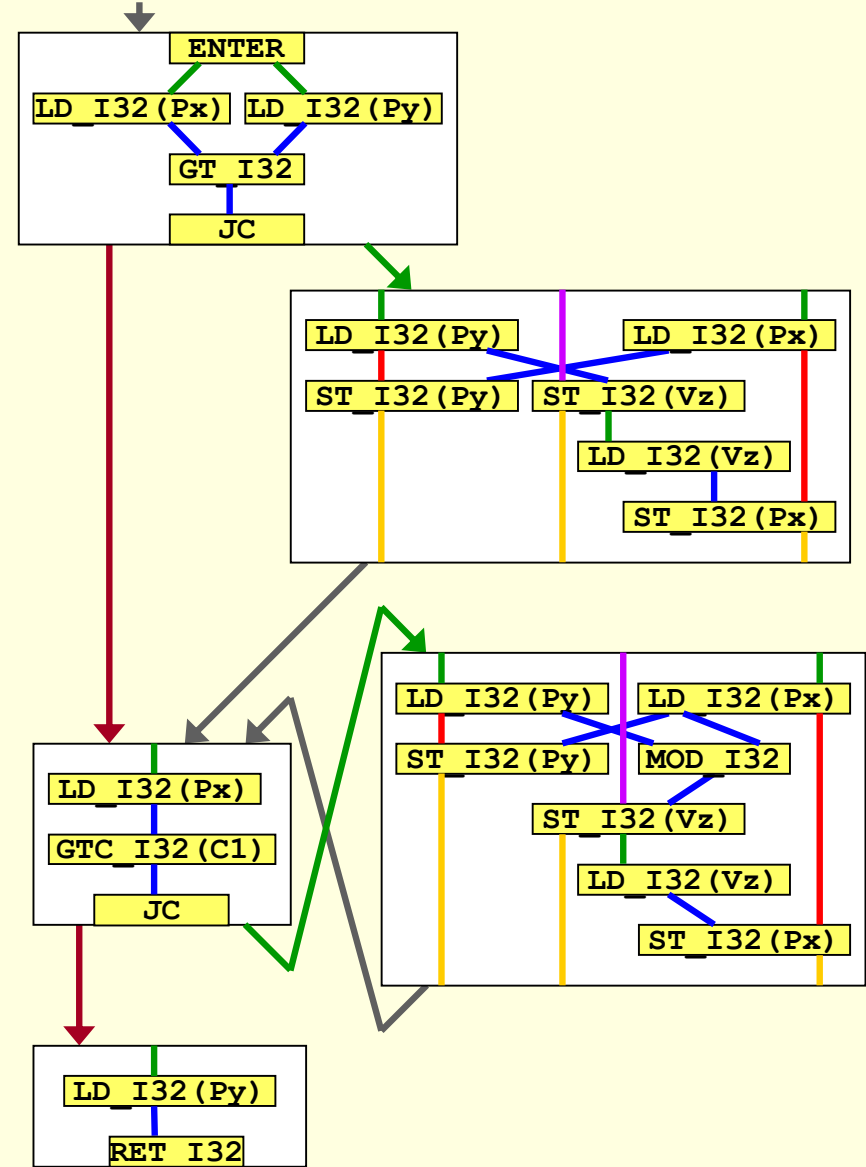
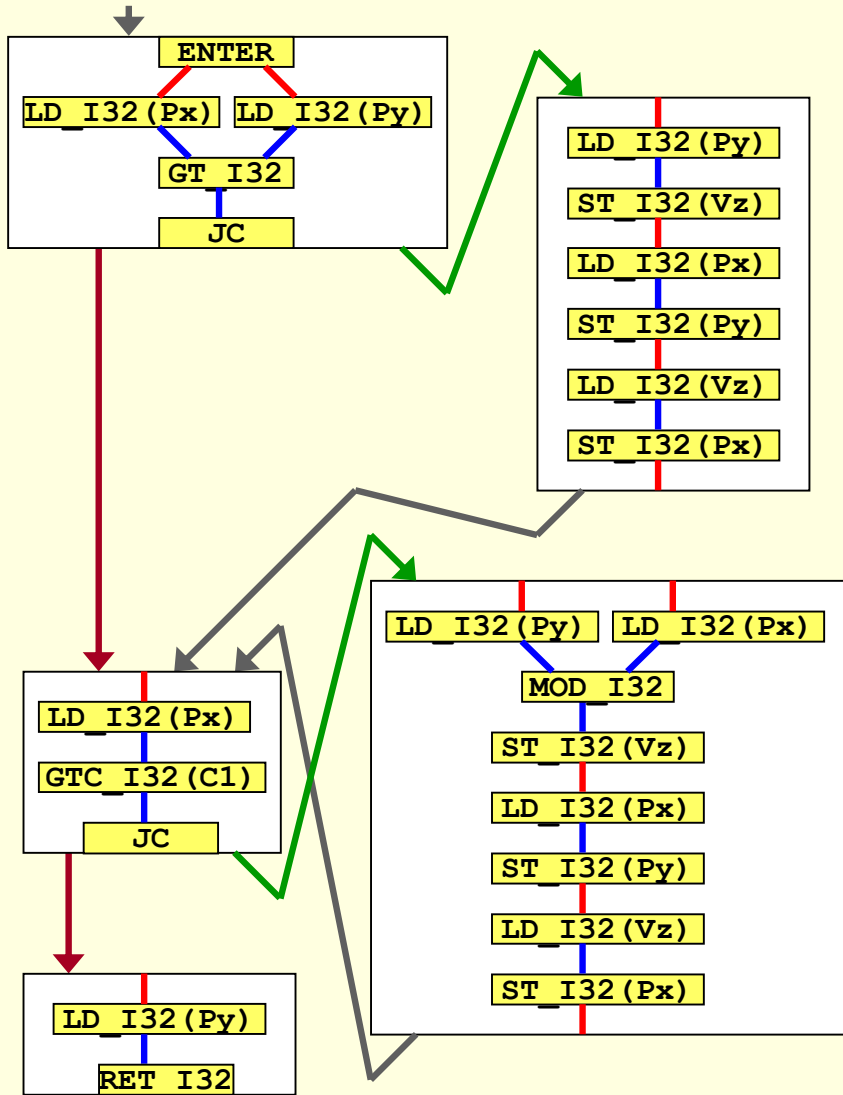
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")





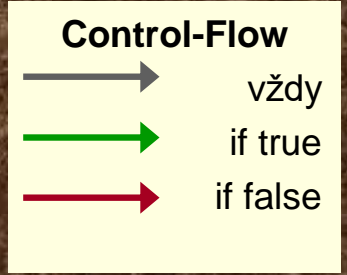
Odstranění závislostí po analýze aliasů



Nesekvenční mezikód po analýze aliasů

```

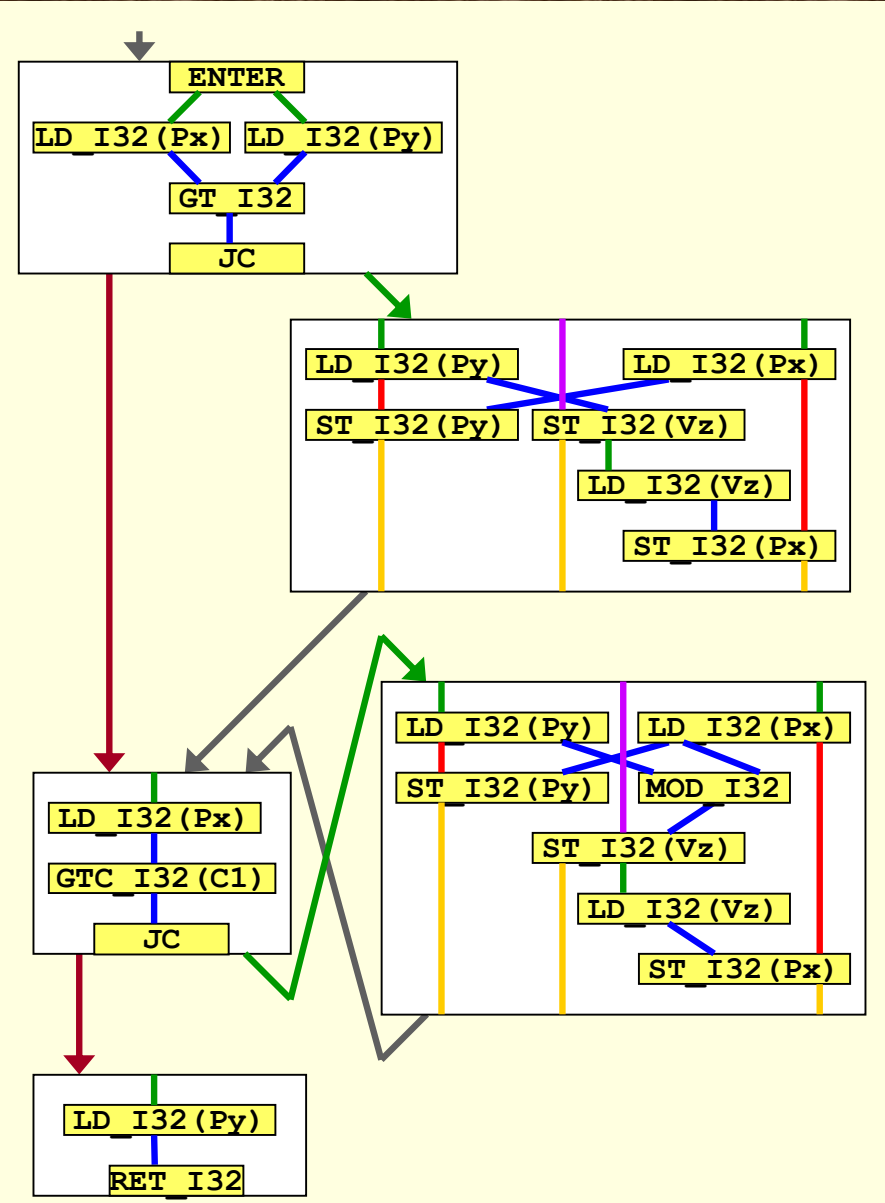
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
    
```



```

CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"
PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")
VAR: (Vz, I32, "z")
    
```



Nesequenční mezikód s rozsahy platnosti

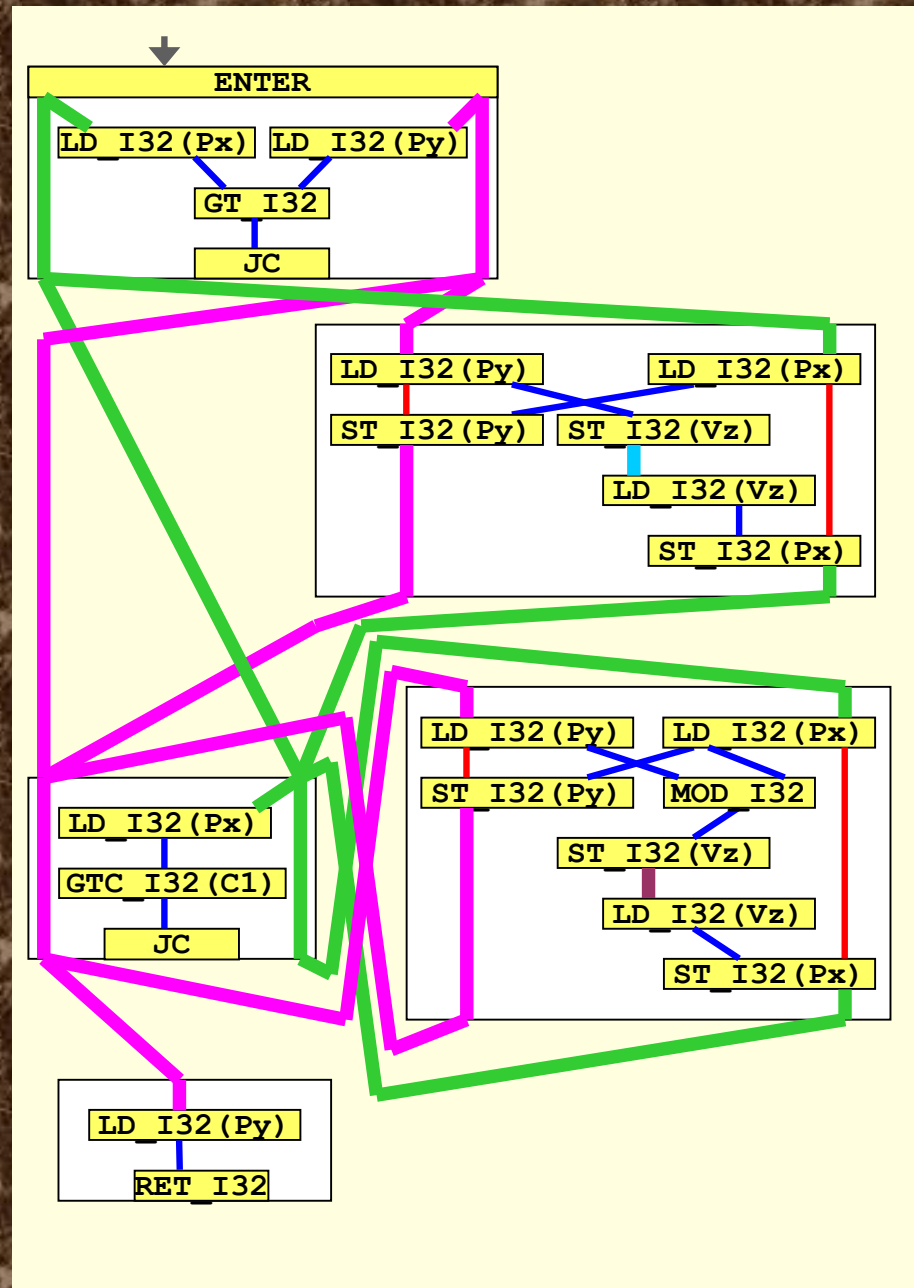
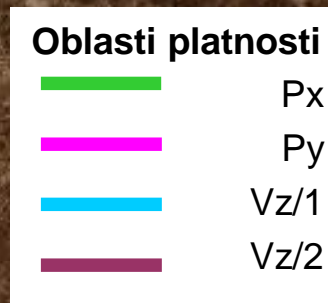
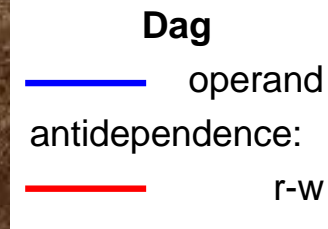
```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x") , (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")



- ❖ Rozsah platnosti (životnost) jednoduché lokální proměnné bez aliasu
 - Proměnná je v bodě a živá, jestliže existuje cesta control-flow grafem do bodu b taková, že:
 - Na cestě a-b není žádný zápis do této proměnné
 - V bodě b je tato proměnná čtena

- ❖ Jiné druhy proměnných se obvykle nezkoumají
 - Pro složené proměnné (pole/struktury) neplatí předpoklad, že zápisem do proměnné se předchozí obsah stává irelevantní
 - Složená proměnná je tedy živá všude, kde existuje cesta ke čtení
 - U proměnných s aliasem nelze obvykle jednoznačně určit čtení a zápisy
 - Definici lze upravit i pro nejistá čtení a zápisy
 - Účelem zkoumání životnosti je především alokace registrů
 - Složené a aliasované proměnné do registrů umístit nelze

- ❖ VAR – množina proměnných
- ❖ Orientovaný graf control-flow v proceduře: (BB,CF)
 - BB – množina základních bloků
 - $CF \subseteq BB \times BB$ – přechody mezi základními bloky
- ❖ Lokální analýza
 - Vnitřní chování každého základního bloku
 - $W : BB \times VAR \rightarrow Bool$ – blok zapisuje do proměnné
 - $R : BB \times VAR \rightarrow Bool$ – blok čte proměnnou před prvním zápisem
 - Triviální algoritmus
- ❖ Globální analýza
 - Platnost proměnných na začátku každého základního bloku
 - $L : BB \times VAR \rightarrow Bool$ – proměnná je živá na začátku bloku
 - Polynomiální algoritmus
- ❖ Dopočet
 - Platnost proměnných na koncích bloků a uvnitř bloků
 - Detekce čtení nezapsaných proměnných
 - Triviální algoritmus
- ❖ Vylepšení
 - Určení komponent souvislosti a přeznačení proměnných

❖ Vstup

- (BB,CF) – graf control flow
- $W(b,v)$ – blok b zapisuje do proměnné v
- $R(b,v)$ – blok b čte proměnnou v před prvním zápisem do ní

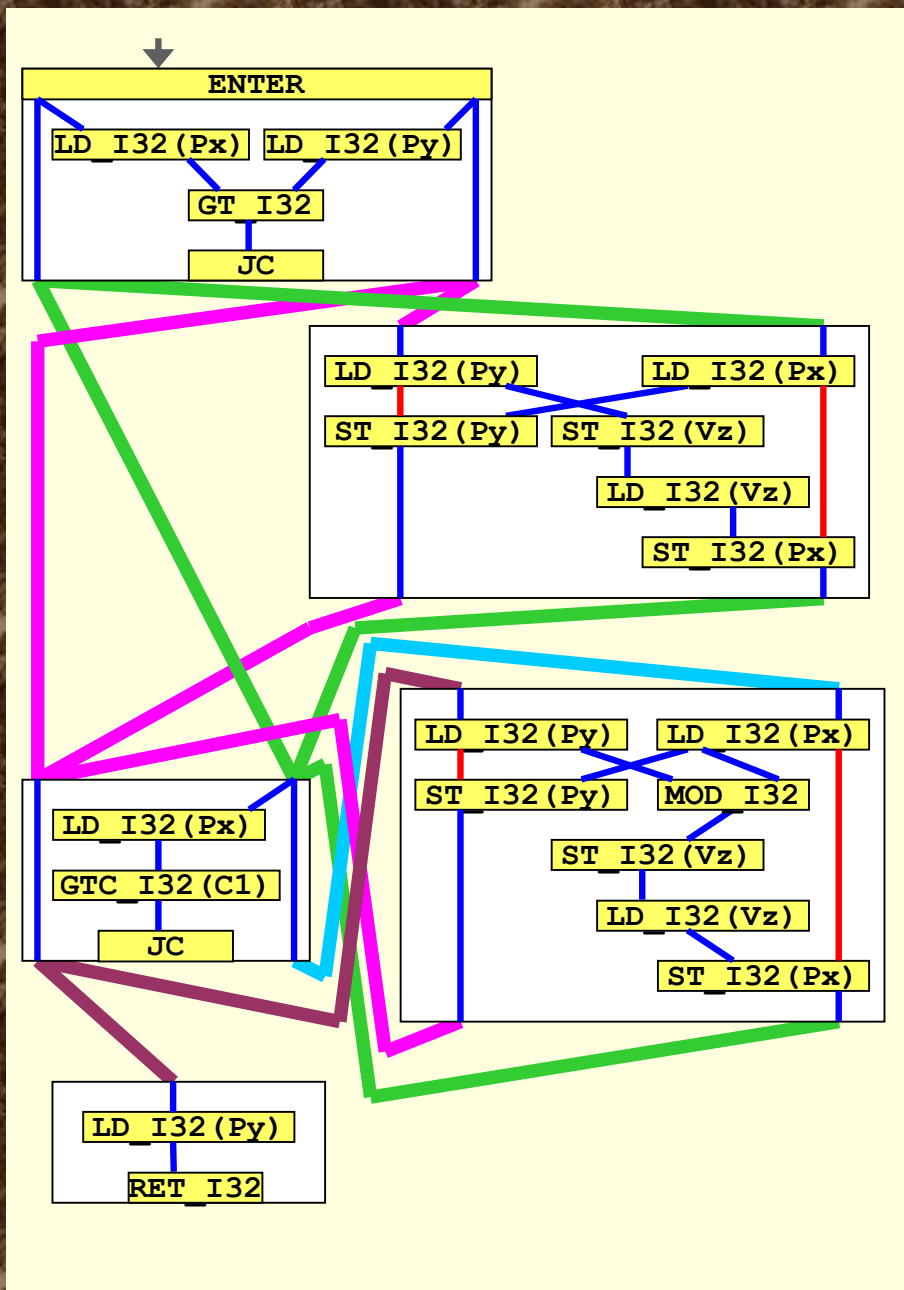
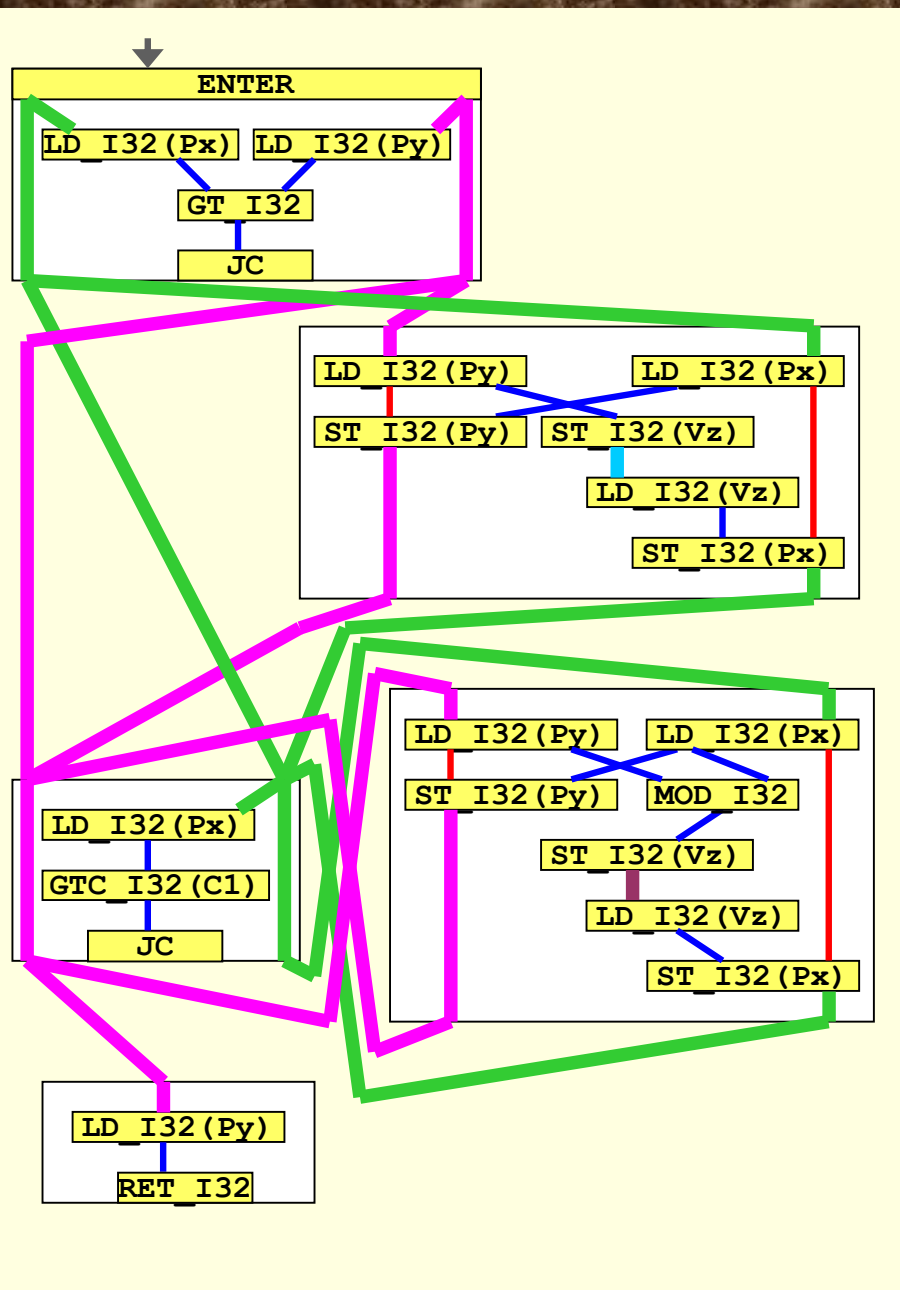
❖ Výstup

- $L(b,v)$ – proměnná v je živá na začátku bloku b

```
for each b in BB
  L(b,v) = R(b,v);
do {
  for each <b1,b2> in CF
    L(b1,v) |= ~ W(b1,v) & L(b2,v);
} while changed;
```

❖ Algoritmus se provádí vektorově

- Pro všechny proměnné (v) najednou
 - Překladač využije SIMD instrukce
- $O(|BB|*|CF|*|VAR|)$



Nesekvenční mezikód s rozhraními BB

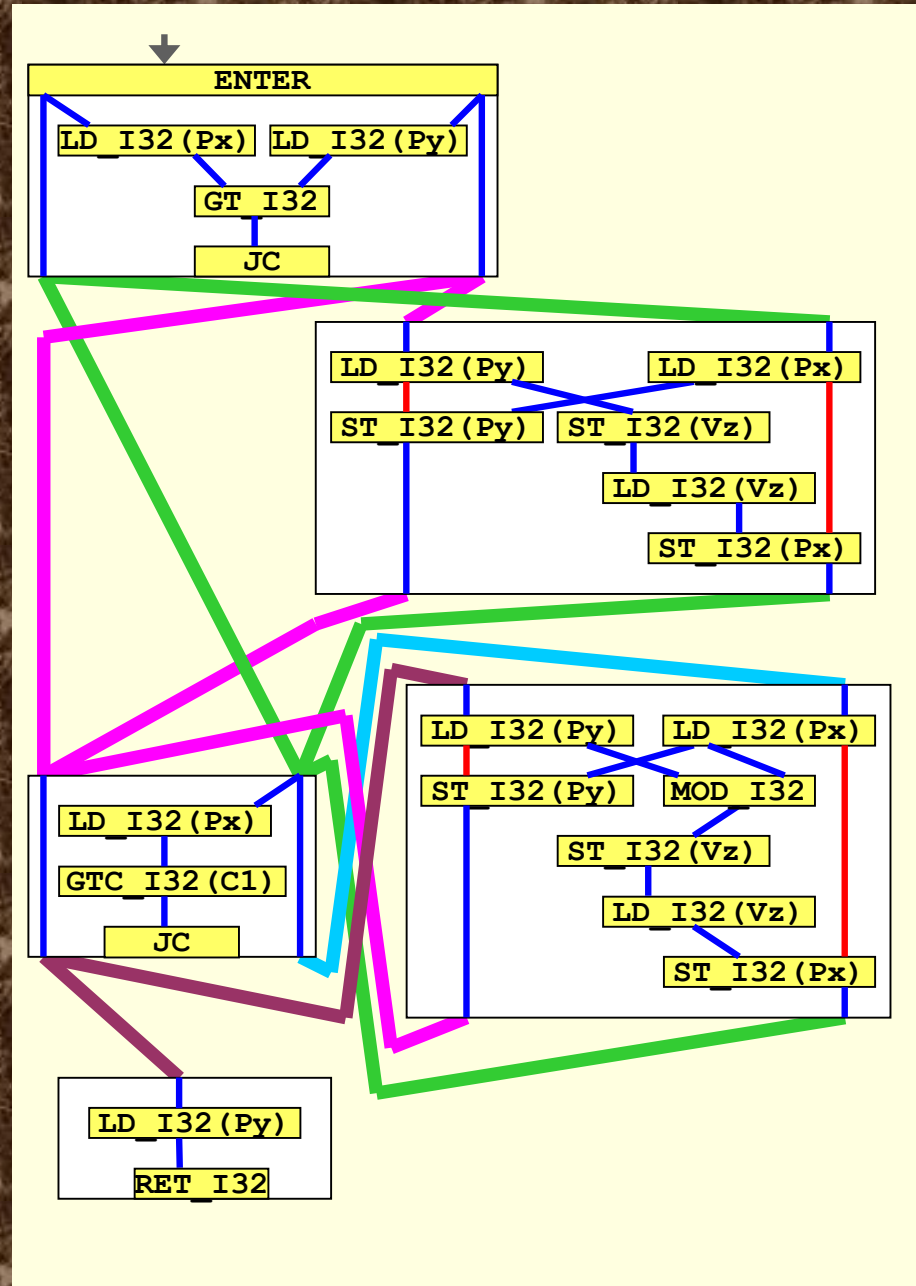
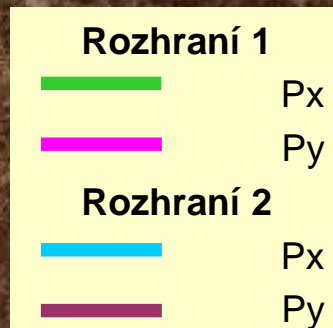
```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

CONST: (C1, I32, 0)

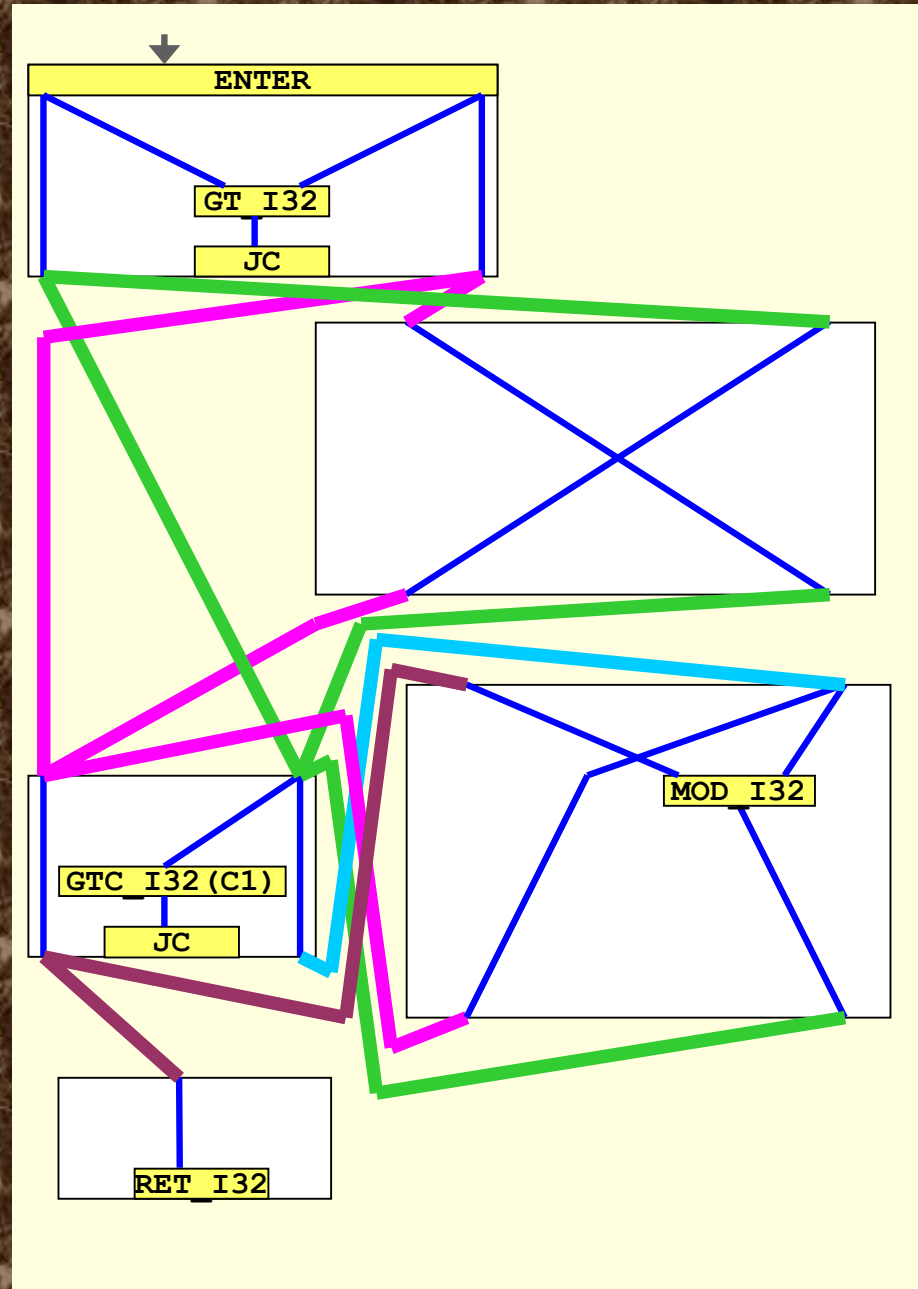
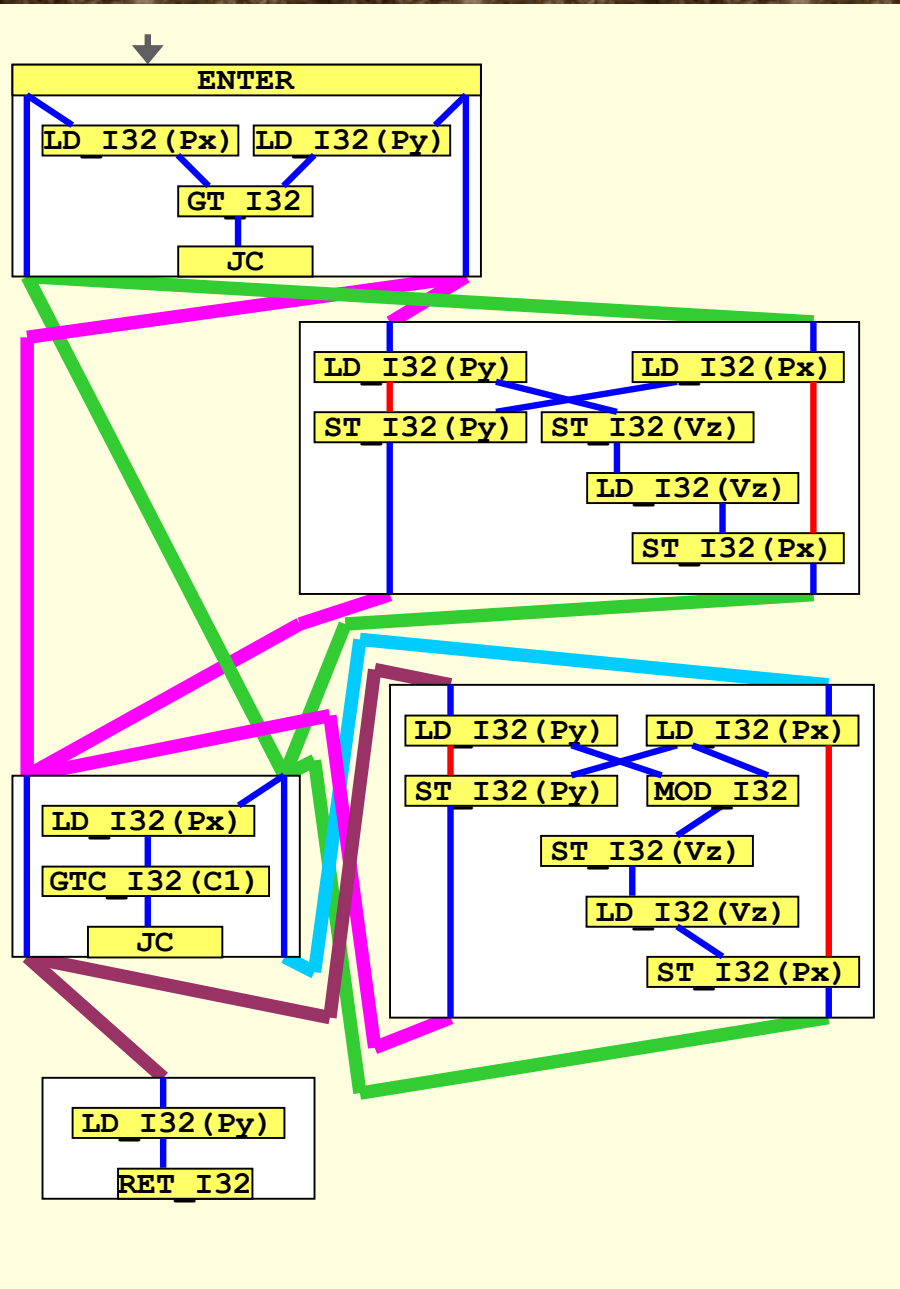
PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x") , (Py, I32, "y")

VAR: (Vz, I32, "z")



Náhrada proměnných rozhraním BB



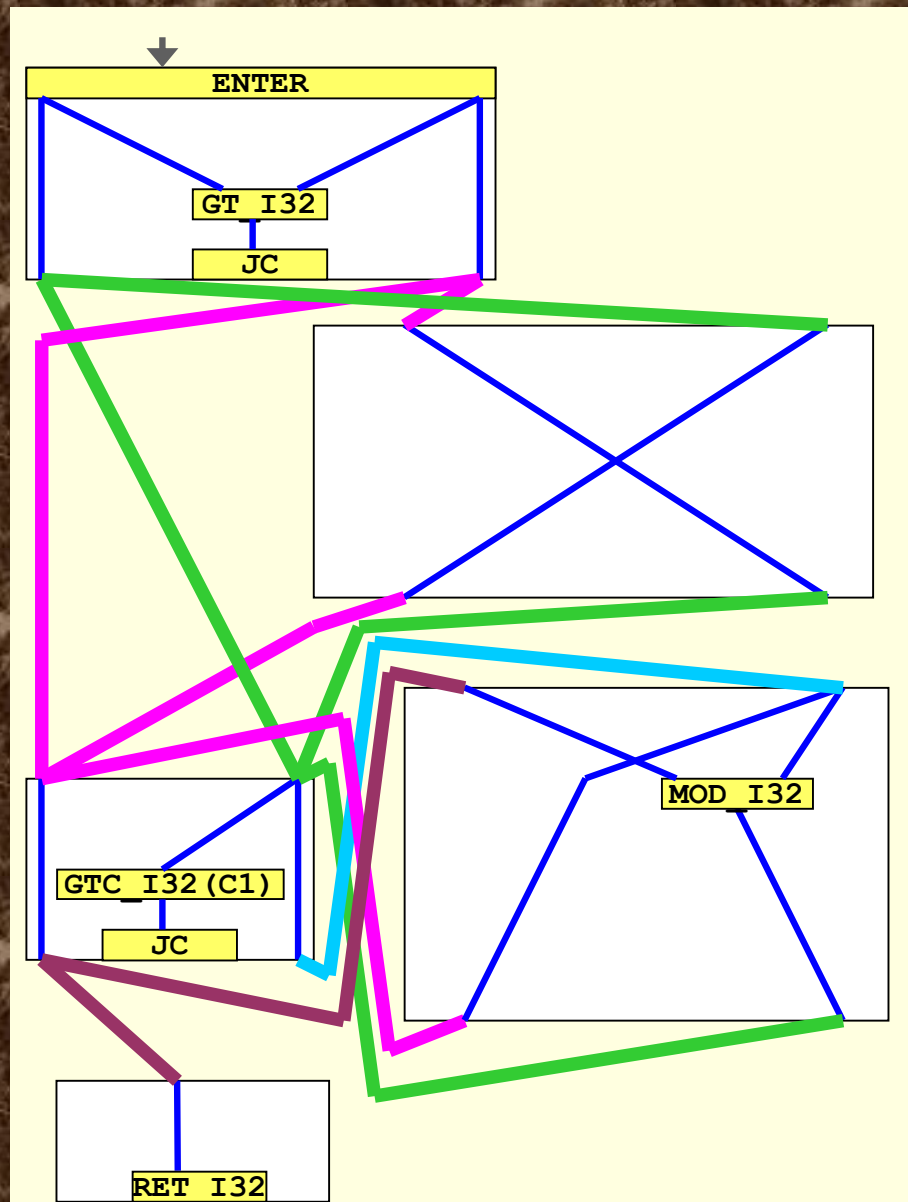
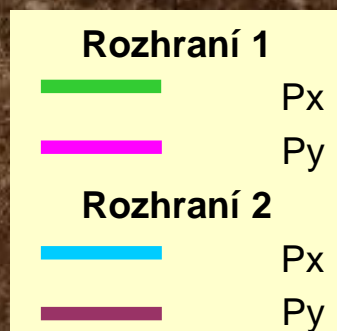
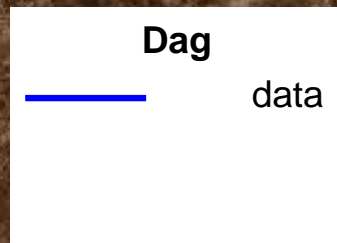
Nesekvenční mezikód bez proměnných

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")



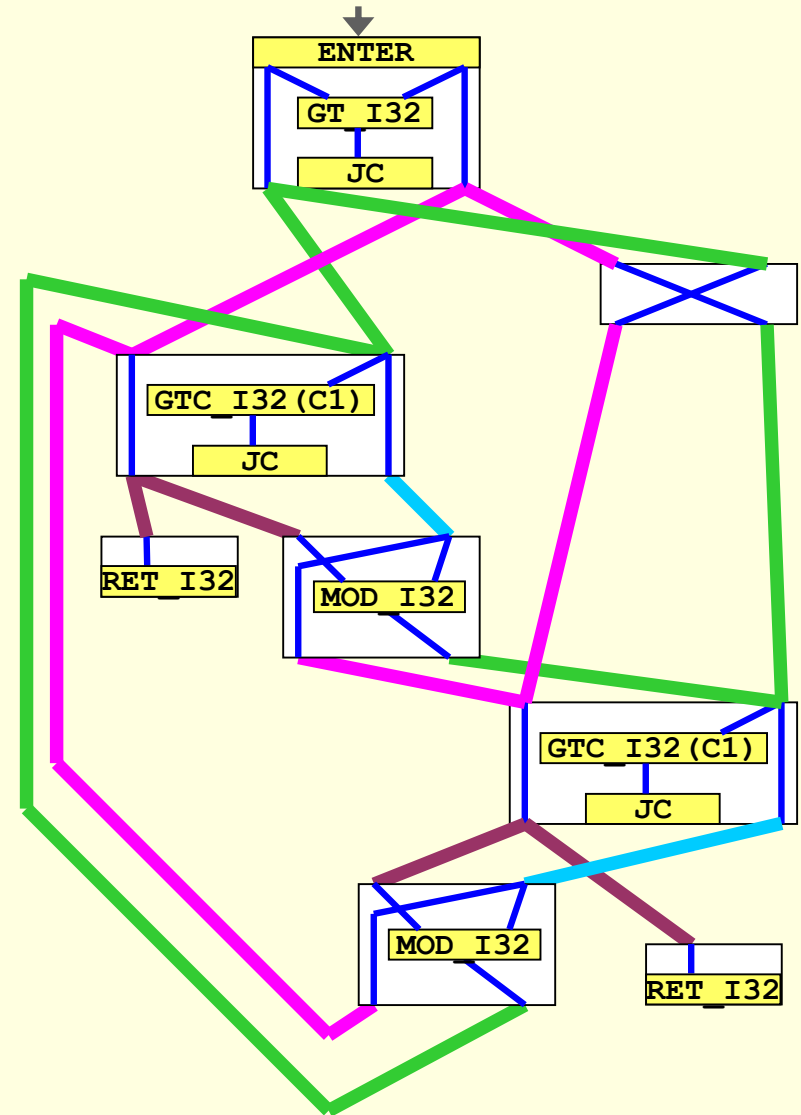
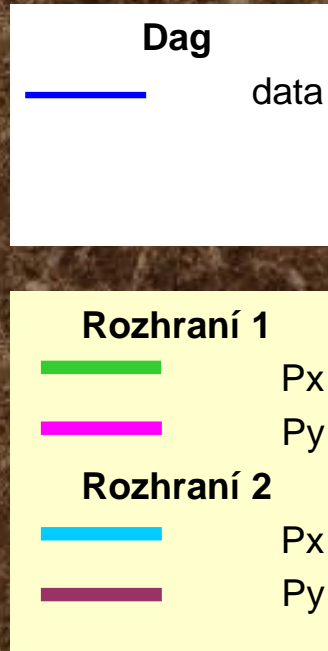
Nesekvenční mezikód po duplikaci BB

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

CONST: (C1, I32, 0)

PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")



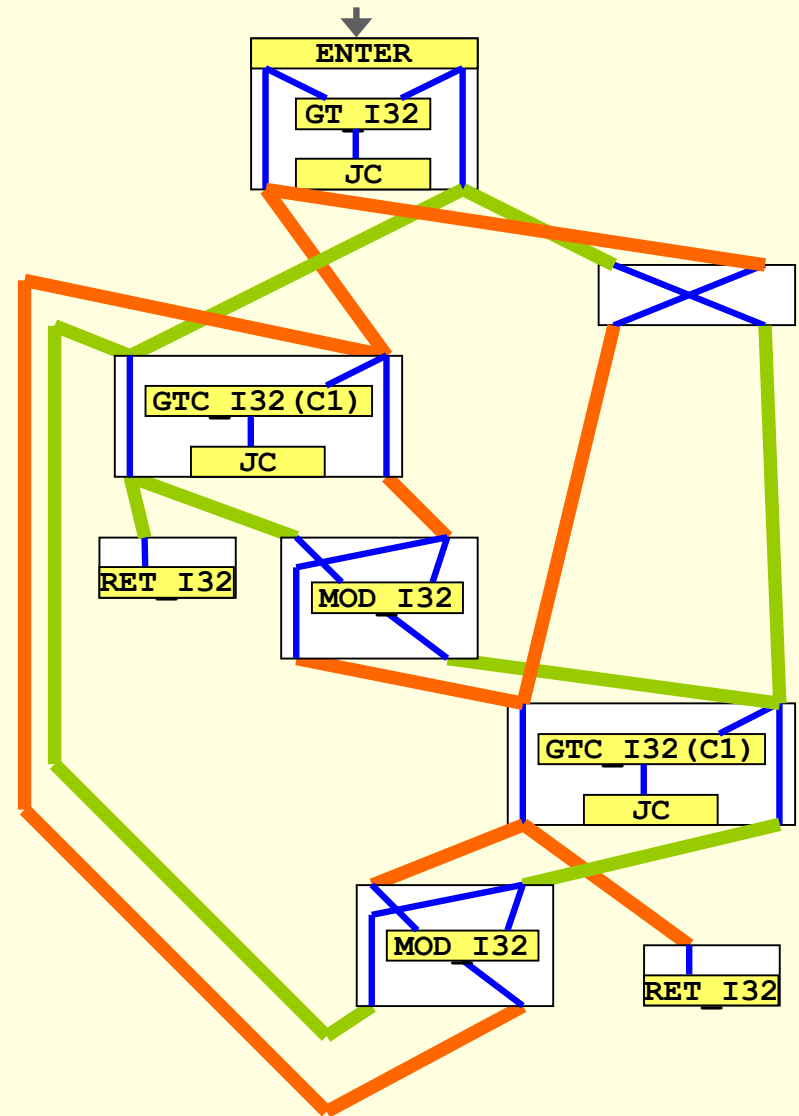
Nesekvenční mezikód po přeznačení

```
int gcd( int x, int y)
{ int z;
  if ( x > y )
  {
    z = y;
    y = x;
    x = z;
  }
  while ( x > 0 )
  {
    z = y % x;
    y = x;
    x = z;
  }
  return y;
}
```

CONST: (C1, I32, 0)

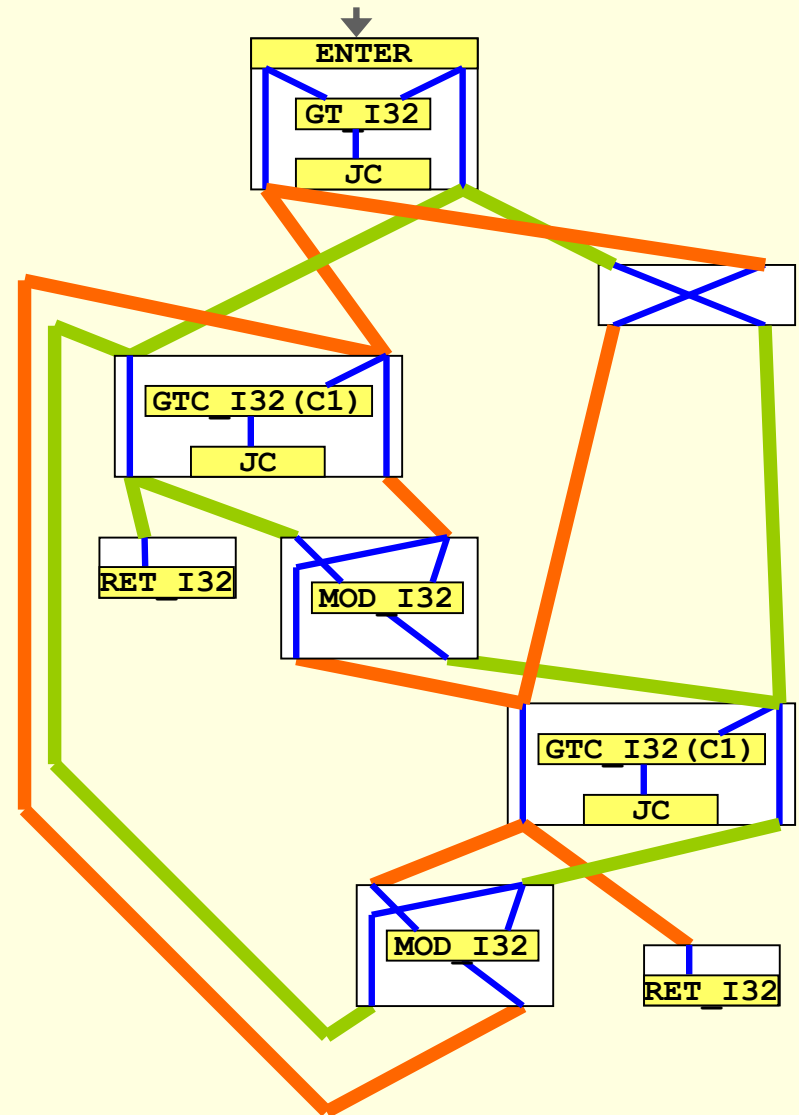
PROC "gcd"

PARAM: (Px, I32, "x"), (Py, I32, "y")



Nesekvenční mezikód po přeznačení

```
int gcd( int x, int y)
{ if ( x > y )
  goto L2;
L1:
  if ( x <= 0 )
    return y;
  y = y % x;
L2:
  if ( y <= 0 )
    return x;
  x = x % y;
  goto L1;
}
```



Nesequenční mezikód po optimalizaci skoků

```
int gcd( int x, int y)
{ if ( x > y )
  goto L4;
  if ( x <= 0 )
  goto L3;
L1:
  if ( (y = y % x) <= 0 )
  goto L5;
L2:
  if ( (x = x % y) > 0 )
  goto L1;
L3:
  return y;
L4:
  if ( y > 0 )
  goto L2;
L5:
  return x;
}
```

